



中原工学院

Zhongyuan University of Technology

专业必修课

信号与系统

第二讲

宋晓炜

2011.2.25



第一章 绪论

上节课回顾

信号与系统的基本概念



信号系统与信息技术：获取、处理、传输、应用

信号的描述、分类、运算

$$f_1(t) * f_2(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f_1(\tau) f_2(t - \tau) d\tau$$



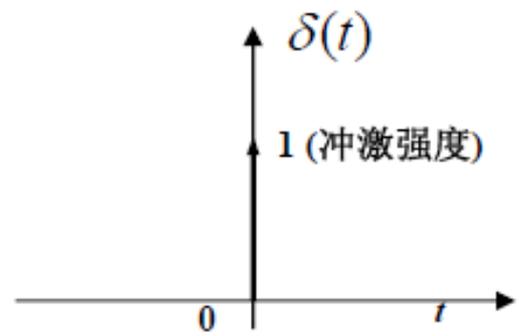
第一章 绪论

上节课回顾

阶跃函数与冲激函数

Dirac定义(狄拉克)

$$\begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \\ \delta(t) = 0 \quad (t \neq 0) \end{cases}$$



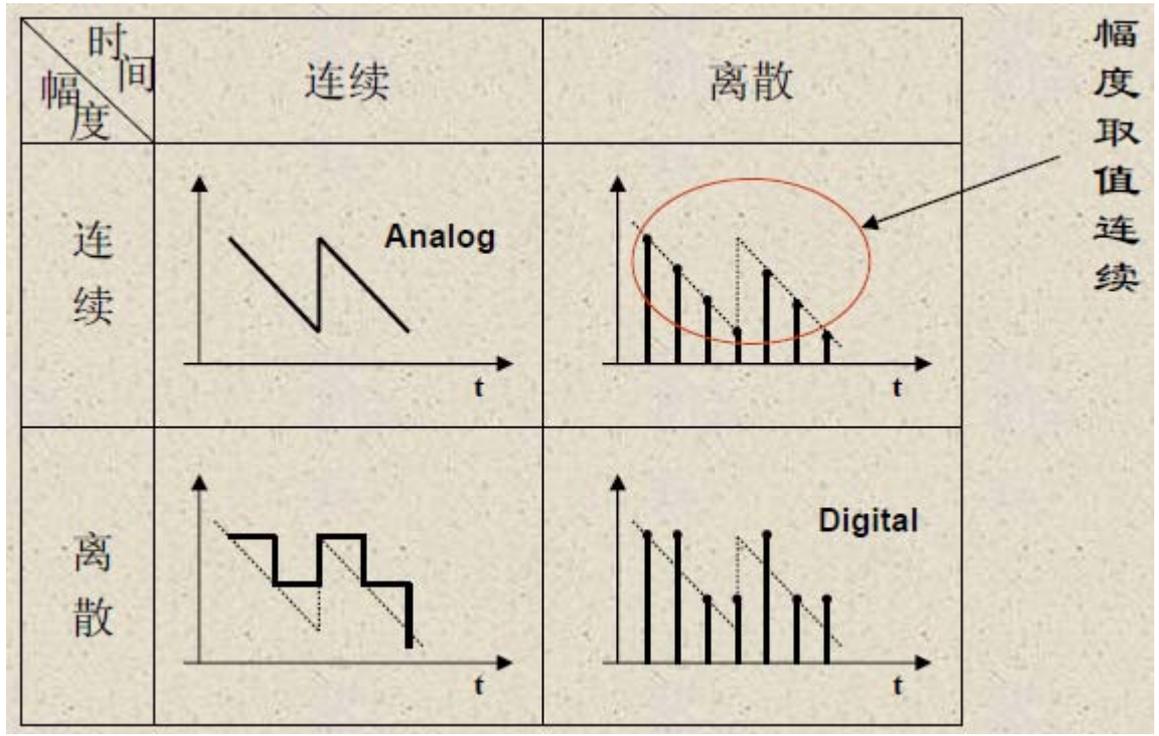
$$\delta(t)f(t) = f(0)\delta(t) \quad \text{筛选或抽样特性}$$



第一章 绪论

上节课的问题

连续与离散



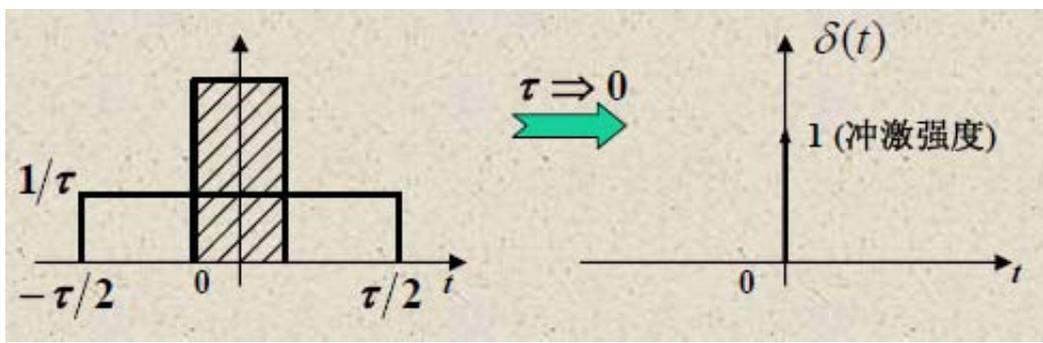
多电平数字信号 56K MODEM



第一章 绪论

上节课的问题

广义极限定义
$$\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{\tau} \left[U\left(t + \frac{\tau}{2}\right) - U\left(t - \frac{\tau}{2}\right) \right]$$



Dirac定义(狄拉克)
$$\begin{cases} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1 \\ \delta(t) = 0 \quad (t \neq 0) \end{cases}$$

 也被称为狄拉克函数



§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

其它广义极限表示：

三角形脉冲 $\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \left\{ \frac{1}{\tau} \left(1 - \frac{|t|}{\tau} \right) [u(t + \tau) - u(t - \tau)] \right\}$

双边指数脉冲 $\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \left(\frac{1}{2\tau} e^{-\frac{|t|}{\tau}} \right)$

钟形脉冲 $\delta(t) = \lim_{\tau \rightarrow 0} \left(\frac{1}{\tau} e^{-\pi \left(\frac{t}{\tau} \right)^2} \right)$

抽样信号 $\delta(t) = \lim_{k \rightarrow \infty} \left[\frac{k}{\pi} Sa(kt) \right]$

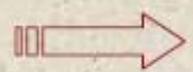


§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

$\delta(t)$ 函数的性质:

(1) 若 $f(t)$ 在 $t=0$ 连续, 且处处有界

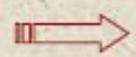
$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) f(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) f(0) dt = f(0)$$



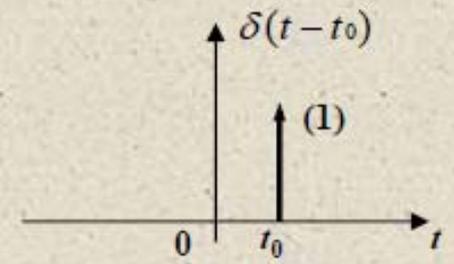
$$\delta(t) f(t) = f(0) \delta(t)$$

筛选或抽样特性

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - t_0) f(t) dt = f(t_0)$$



$$\delta(t - t_0) f(t) = f(t_0) \delta(t - t_0)$$





§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

(2) 偶函数 $\delta(t) = \delta(-t)$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(-t) f(t) dt = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau) f(-\tau) d(-\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(\tau) f(0) d\tau = f(0)$$

(3) $\delta(t)$ 与 $u(t)$ 之间的关系

$$\left\{ \begin{array}{l} \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = 1 \quad (t > 0) \\ \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = 0 \quad (t < 0) \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \int_{-\infty}^t \delta(\tau) d\tau = u(t) \\ \frac{d}{dt} u(t) = \delta(t) \end{array} \right.$$

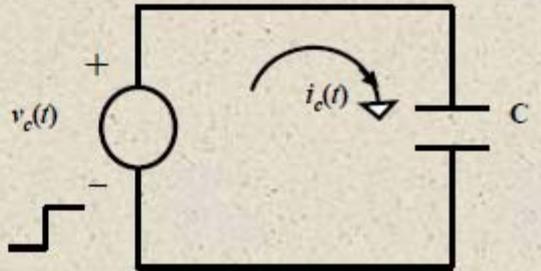


§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

物理意义(解释举例)：

引入 δ 函数解释电容端电压跳变情况

$$i_c(t) = c \frac{dv_c(t)}{dt}$$

$$v_c(t) = u(t)$$


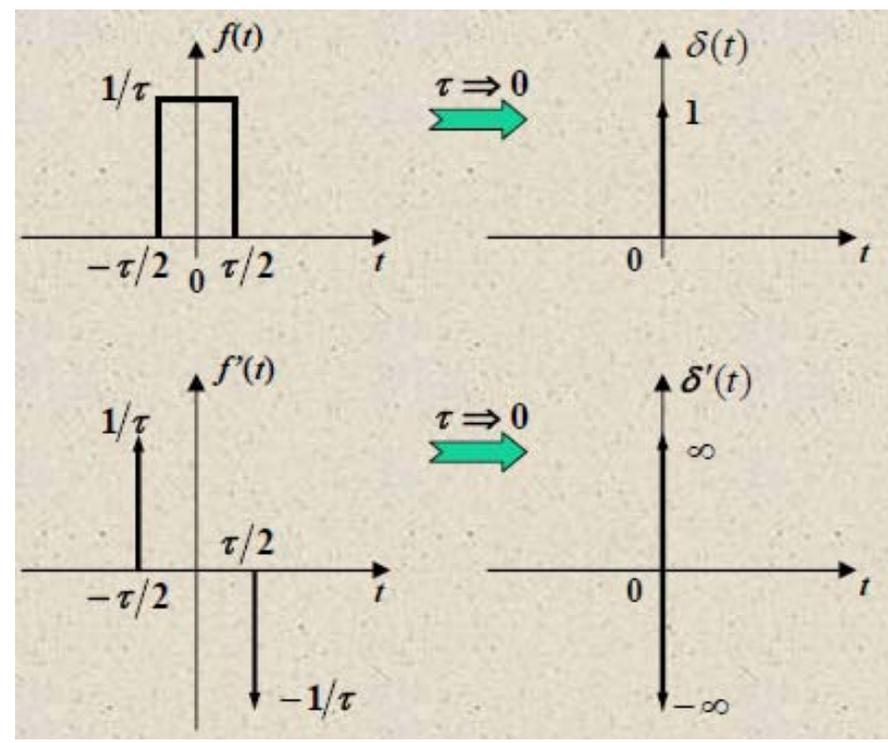
⇒ $i_c(t) = c\delta(t)$

物理解释： 强迫加入1V电压，在极短时间为电容充电使之电荷量 $q=c$ ，电流必定极大(例如：利用此现象实现焊接)



§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

冲激偶函数 $\delta'(t)$ doublet



参考：P21-22，由三角形脉冲信号 $\rightarrow \delta(t) \rightarrow \delta'(t)$



§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

$\delta'(t)$ 函数的性质:

(1) $\delta'(t)$ 具有位于0点的双脉冲，关于轴互为镜像，强度为无穷大

(2) $\int_{-\infty}^{\infty} \delta'(t) dt = 0$ 奇函数

(3) $\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta'(t) dt = -f'(0)$

证明

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta'(t) dt = f(t)\delta(t) \Big|_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty} f'(t)\delta(t) dt = -f'(0)$$

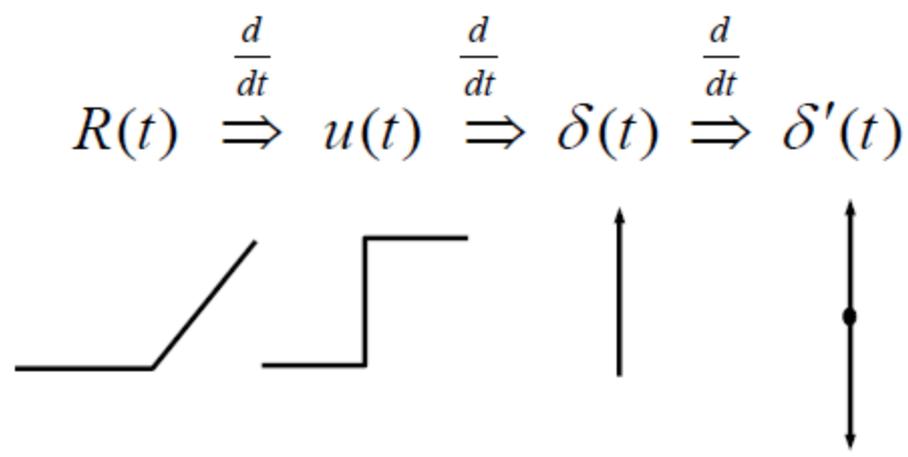


§ 1.4 阶跃信号与冲激信号

⇒ 思考题 $\lim_{\tau \rightarrow 0} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\delta(t + \tau) - \delta(t - \tau)}{2\tau} f(t) dt = ?$

思考题 $\int_{-\infty}^{\infty} f(t) \delta'(t - t_0) dt = -f'(t_0)$ (证明)

奇异函数小结:





§ 1.5 信号的分解

直流分量与交流分量 $f(t) = f_D + f_A(t)$

f_D 直流分量, 即信号的平均值 (DC)

$f_A(t)$ 交流分量, 其积分为0 (AC)

偶分量与奇分量 $f(t) = f_e(t) + f_o(t)$

$$f_e(t) = \frac{1}{2}[f(t) + f(-t)]$$
$$f_o(t) = \frac{1}{2}[f(t) - f(-t)]$$



§ 1.5 信号的分解

实部分量与虚部分量:

实际信号是实函数，但往往出于分析之便构成复函数来研究实信号的问题。

$$f(t) = f_r(t) + jf_i(t)$$

$$f_r(t) = \frac{1}{2}[f(t) + f^*(t)]$$

$$jf_i(t) = \frac{1}{2}[f(t) - f^*(t)]$$

NOTE: 一个实信号本身构造不出复信号



§ 1.5 信号的分解

脉冲分量:

分解为冲激之和或阶跃之和 (自学P24)

常用: 分解为冲激之和 $f(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t_1)\delta(t-t_1)dt_1$

正交函数分解:

用正交函数集表示一个信号, 将是本课程的主要内容

第三章介绍傅立叶级数, 是正交分解一个实例



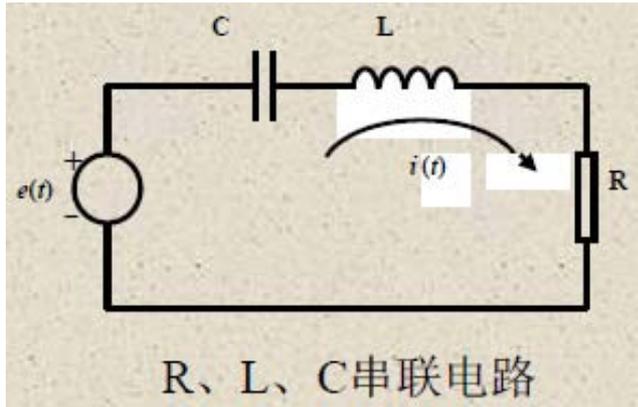
第一章 绪论

§ 1.6 系统模型及其分类

系统模型是系统物理特性的数学抽象，其表示形式有数学表示式，图形符号和方框图

(1) 图形符号表示

很多电子线路都可以用此RLC等效模型来描述



(2) 数学表示式(两种形式)

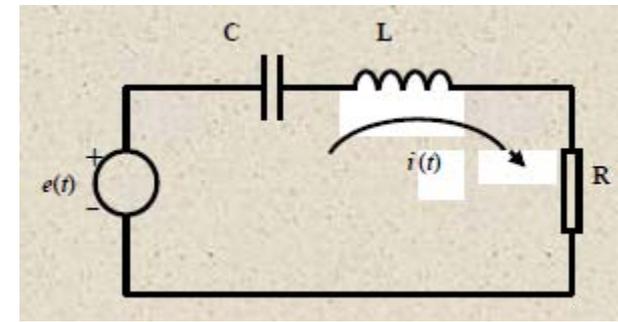


§ 1.6 系统模型及其分类

输入—输出描述

$$L \frac{di}{dt} + iR + \frac{1}{C} \int idt = e(t)$$

⇒ $LC \frac{d^2i(t)}{dt^2} + RC \frac{di(t)}{dt} + i = C \frac{de(t)}{dt}$



一般为一个n阶一元方程(单入—单出SISO)

状态变量(状态方程)

一般为n个一阶联立方程

$$\begin{cases} \frac{dv_c(t)}{dt} = \frac{i(t)}{C} \\ \frac{di(t)}{dt} = -\frac{1}{L}v_c(t) - \frac{R}{L}i(t) + \frac{1}{L}e(t) \end{cases}$$

NOTE: 系统的阶(order)即为微分方程(一元)的阶

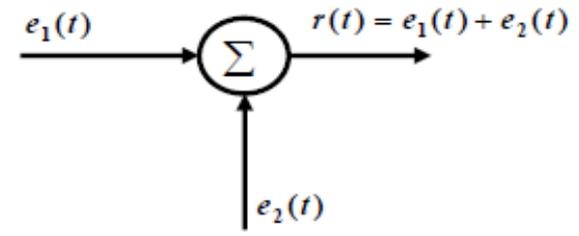


§ 1.6 系统模型及其分类

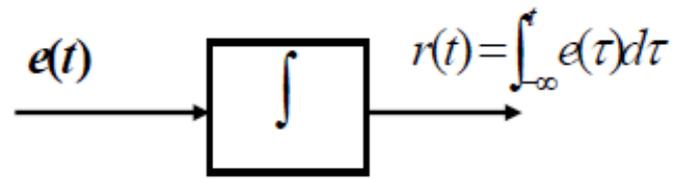
(3) 方框图

基本单元:

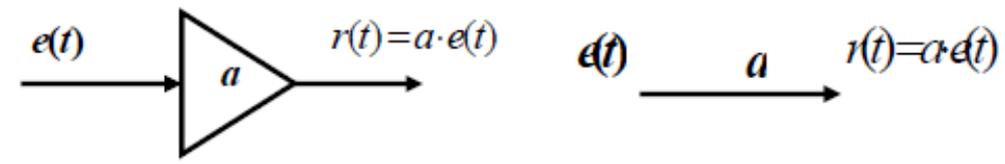
相加



积分



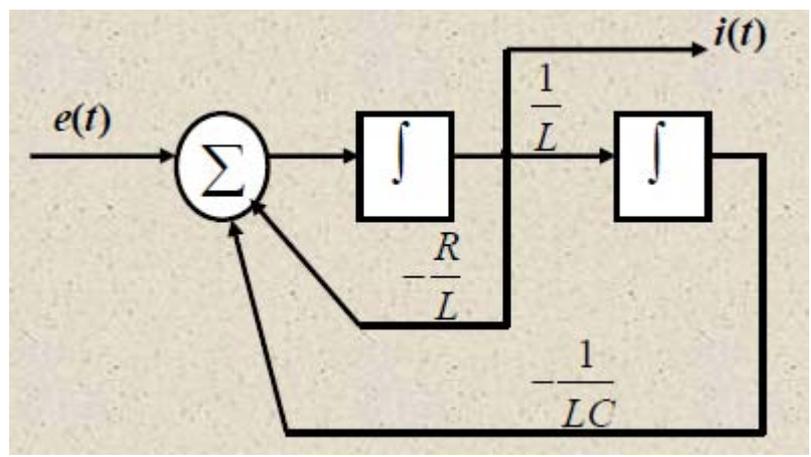
倍乘





§ 1.6 系统模型及其分类

上述RLC等效模型的方框图表示为



举例(方框图)

$$\frac{d}{dt}r(t) + a_0r(t) = b_0e(t)$$

两边取积分:

$$r(t) + a_0 \int r(t) = b_0 \int e(t)$$



§ 1.6 系统模型及其分类

保证 $e(t)$ 前系数为1:

$$\frac{r(t)}{b_0} + \frac{a_0}{b_0} \int r(t) = \int e(t)$$

常用步骤:

符号图形 → 微分方程 → 积分方程 → 系数归1 → 方框图

- NOTE**
- ① 系统模型的建立有一定的条件约束，要注意其工作环境、工作频率
 - ② 同一物理系统实体可有不同的模型，模型不唯一
 - ③ 同一模型可表示不同物理系统
 - ④ 本课程所涉及的系统建模问题主要是针对线性时不变系统，且SISO



§ 1.6 系统模型及其分类

系统分类

(1) 线性、非线性 (Linear & Non-linear)

线性系统具有叠加性和均匀性(倍乘), 齐次性

homogeneity

$$\begin{matrix} e_1(t) \rightarrow r_1(t) \\ e_2(t) \rightarrow r_2(t) \end{matrix} \Rightarrow a_1 e_1(t) + a_2 e_2(t) \rightarrow a_1 r_1(t) + a_2 r_2(t)$$

线性系统由线性元器件组成, 一般可由微分方程描述

若有非线性元件, 如(非线性电阻), 则构成非线性微分方程。

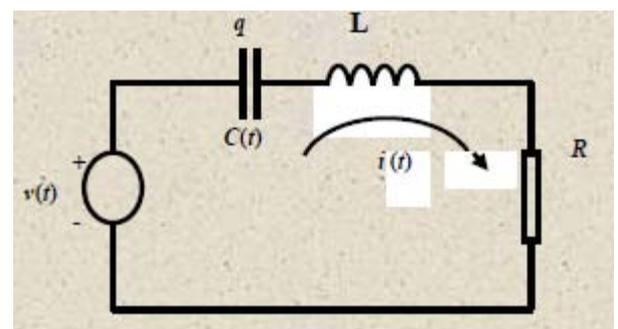


§ 1.6 系统模型及其分类

(2) 时变、时不变(Time-variant, Time-invariant)

若C是变容二极管C(t)

$$LC(t)\frac{d^2q(t)}{dt^2} + RC(t)\frac{dq(t)}{dt} + q(t) = C(t)v(t)$$



(3) 记忆、无记忆(memory、memoryless)

with memory: 动态系统、微分方程

without memory: 即时系统、代数方程



第一章 绪论

本节课小结:

- 冲激偶及其性质
- 信号的分解
- 系统模型
- 系统分类

下节课内容:

- 系统分类
- 线性时不变系统
- 一般系统分析方法

第一章小结

第二章 连续时域系统的时域分析(开篇)



第一章 绪论

课后作业:

1-14 (1、3、5、7)

谢谢同学们，下节课再见！